

## XV. Espaces vectoriels préhilbertiens et euclidiens

### I. Inégalité de Cauchy-Schwarz et application (banque CCINP MP)

1) a) Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel muni d'un produit scalaire noté  $(\cdot | \cdot)$ .

On pose  $\forall x \in E, \|x\| = \sqrt{(x|x)}$ .

Inégalité de Cauchy-Schwarz :  $\forall (x, y) \in E^2, |(x|y)| \leq \|x\| \|y\|$

Preuve :

Soit  $(x, y) \in E^2$ . Posons  $\forall \lambda \in \mathbb{R}, P(\lambda) = \|x + \lambda y\|^2$ .

On remarque que  $\forall \lambda \in \mathbb{R}, P(\lambda) \geq 0$ .

De plus,  $P(\lambda) = (x + \lambda y | x + \lambda y)$ .

Donc, par bilinéarité et symétrie de  $(\cdot | \cdot)$ ,  $P(\lambda) = \|y\|^2 \lambda^2 + 2\lambda(x|y) + \|x\|^2$ .

On remarque que  $P(\lambda)$  est un trinôme en  $\lambda$  si et seulement si  $\|y\|^2 \neq 0$ .

**Premier cas** : si  $y = 0$

Alors  $|(x|y)| = 0$  et  $\|x\| \|y\| = 0$  donc l'inégalité de Cauchy-Schwarz est vérifiée.

**Deuxième cas** :  $y \neq 0$

Alors  $\|y\| = \sqrt{(y|y)} \neq 0$  car  $y \neq 0$  et  $(\cdot | \cdot)$  est une forme bilinéaire symétrique définie positive.

Donc,  $P$  est un trinôme du second degré en  $\lambda$  qui est positif ou nul.

On en déduit que le discriminant réduit  $\Delta$  est négatif ou nul.

Or  $\Delta = (x|y)^2 - \|x\|^2 \|y\|^2$  donc  $(x|y)^2 \leq \|x\|^2 \|y\|^2$ .

Et donc,  $|(x|y)| \leq \|x\| \|y\|$ .

b) On reprend les notations de 1. .

Prouvons que  $\forall (x, y) \in E^2, |(x|y)| = \|x\| \|y\| \iff x$  et  $y$  sont colinéaires.

Supposons que  $|(x|y)| = \|x\| \|y\|$ .

Premier cas : si  $y = 0$

Alors  $x$  et  $y$  sont colinéaires.

Deuxième cas : si  $y \neq 0$

Alors le discriminant de  $P$  est nul et donc  $P$  admet une racine double  $\lambda_0$ .

C'est-à-dire  $P(\lambda_0) = 0$  et comme  $(\cdot | \cdot)$  est définie positive, alors  $x + \lambda_0 y = 0$ .

Donc  $x$  et  $y$  sont colinéaires.

Supposons que  $x$  et  $y$  soient colinéaires.

Alors  $\exists \alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $x = \alpha y$  ou  $y = \alpha x$ .

Supposons par exemple que  $x = \alpha y$  (raisonnement similaire pour l'autre cas).

$|(x|y)| = |\alpha \cdot (y|y)| = |\alpha| \|y\|^2$  et  $\|x\| \|y\| = \sqrt{(\alpha y | \alpha y)} \|y\| = \sqrt{\alpha^2 (y|y)} \|y\| = |\alpha| \|y\|^2$ .

Donc, on a bien l'égalité.

2) On considère le produit scalaire classique sur  $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$  défini par :

$\forall (f, g) \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R}), (f|g) = \int_a^b f(t)g(t)dt$ .

On pose  $A = \left\{ \int_a^b f(t)dt \times \int_a^b \frac{1}{f(t)}dt, f \in E \right\}$ .

$A \subset \mathbb{R}$ .

$A \neq \emptyset$  car  $(b-a)^2 \in A$  (valeur obtenue pour la fonction  $t \mapsto 1$  de  $E$ ).

De plus,  $\forall f \in E, \int_a^b f(t)dt \times \int_a^b \frac{1}{f(t)}dt \geq 0$  donc  $A$  est minorée par 0.

On en déduit que  $A$  admet une borne inférieure et on pose  $m = \inf A$ .

Soit  $f \in E$ .

On considère la quantité  $\left( \int_a^b \sqrt{f(t)} \frac{1}{\sqrt{f(t)}} dt \right)^2$ .

D'une part,  $\left( \int_a^b \sqrt{f(t)} \frac{1}{\sqrt{f(t)}} dt \right)^2 = \left( \int_a^b 1 dt \right)^2 = (b-a)^2$ .

D'autre part, si on utilise l'inégalité de Cauchy-Schwarz pour le produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$  on obtient :

$\left( \int_a^b \sqrt{f(t)} \frac{1}{\sqrt{f(t)}} dt \right)^2 \leq \int_a^b f(t)dt \int_a^b \frac{1}{f(t)}dt$ .

On en déduit que  $\forall f \in E, \int_a^b f(t)dt \int_a^b \frac{1}{f(t)}dt \geq (b-a)^2$ .

Donc  $m \geq (b-a)^2$ .

Et, si on considère la fonction  $f : t \mapsto 1$  de  $E$ , alors  $\int_a^b f(t)dt \int_a^b \frac{1}{f(t)}dt = (b-a)^2$ .

Donc  $m = (b-a)^2$ .

## II. Polynômes de Legendre

1) Bilinéarité et positivité évidentes et si  $\varphi(P, P) = 0$  c'est que  $P$  est la fonction nulle car  $P^2$  est une fonction continue positive d'intégrale nulle. On en déduit que  $P$  est le polynôme nul car il possède une infinité de racines, d'où la propriété de définie positivité.

2) a)  $(x^2 - 1)^k$  est de degré  $2k$  donc sa dérivée  $k$ -ième est de degré  $2k - k = k$ .

b) En intégrant par parties en posant  $v' = \frac{d^k((x^2-1)^k)}{dx^k}$  et  $u = x^i$ , on a  $v = \frac{d^{k-1}((x^2-1)^k)}{dx^{k-1}}$  et  $u' = ix^{i-1}$ , d'où

$$\begin{aligned} \varphi(X^i, f^k) &= \int_{-1}^1 x^i \frac{d^k((x^2-1)^k)}{dx^k} dx \\ &= \left[ x^i \frac{d^{k-1}((x^2-1)^k)}{dx^{k-1}} \right]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 ix^{i-1} \frac{d^{k-1}((x^2-1)^k)}{dx^{k-1}} dx \end{aligned}$$

Mais 1 et -1 sont des racines de multiplicité  $k$  de  $p_k(x) = (x^2 - 1)^k$ , donc 1 et -1 annulent  $p_k$  jusqu'à sa dérivée  $k - 1$ -ième. Ainsi,

$$\varphi(X^i, f^k) = - \int_{-1}^1 ix^{i-1} \frac{d^{k-1}((x^2-1)^k)}{dx^{k-1}} dx$$

Une nouvelle intégration par parties donne

$$\begin{aligned} \varphi(X^i, f^k) &= \left[ -ix^{i-1} \frac{d^{k-2}((x^2-1)^k)}{dx^{k-2}} \right]_{-1}^1 \\ &+ \int_{-1}^1 i(i-1)x^{i-2} \frac{d^{k-2}((x^2-1)^k)}{dx^{k-2}} dx \\ &= \int_{-1}^1 i(i-1)x^{i-2} \frac{d^{k-2}((x^2-1)^k)}{dx^{k-2}} dx \end{aligned}$$

puisque 1 et -1 annulent  $\frac{d^{k-2}((x^2-1)^k)}{dx^{k-2}}$ . Et ainsi de suite : en dérivant  $i + 1$  fois, il restera

$$\varphi(X^i, f^k) = \left[ (-1)^i i! \frac{d^{k-i}((x^2-1)^k)}{dx^{k-i}} \right]_{-1}^1 = 0$$

puisque 1 et -1 annulent  $\frac{d^{k-i}((x^2-1)^k)}{dx^{k-i}}$ .

c) Par définition même du processus d'orthonormalisation de la base  $(1, X, \dots, X^n)$ , on a  $\text{Vect}(1, X, \dots, X^i) = \text{Vect}(e_0, e_1, \dots, e_i)$ , donc chaque  $e_i$  est combinaison de  $1, X, \dots, X^i$ . Puisque  $\varphi(X^j, f_k) = 0$  pour tout  $j \in \{0, \dots, k-1\}$ , on a  $\varphi(e_j, f_k) = 0$  lorsque  $j \leq k-1$ . Enfin,  $f_k$  étant de degré  $k$ ,  $f_k$  est combinaison de  $(1, X, \dots, X^k)$  donc de  $(e_0, e_1, \dots, e_k)$  et on peut donc écrire

$$f_k = \sum_{j=0}^k \lambda_j e_j$$

et comme  $(e_0, \dots, e_n)$  est une base orthonormée,  $\varphi(f_k, e_j) = \lambda_j$ . C'est donc que  $\lambda_j = 0$  pour tout  $j \leq k-1$  et  $f_k = \lambda_k e_k$ .

### III. Une projection orthogonale (banque CCINP MP)

- 1)  $D = \text{Vect}((1, 2, 3))$ .  
 $(1, 2, 3) \notin P$  car les coordonnées du vecteur  $(1, 2, 3)$  ne vérifient pas l'équation de  $P$ .  
 Donc  $D \cap P = \{0\}$ . (\*)  
 De plus,  $\dim D + \dim P = 1 + 2 = \dim \mathbb{R}^3$ . (\*\*)  
 D'après (\*) et (\*\*),  $\mathbb{R}^3 = P \oplus D$ .

- 2) Soit  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .  
 Par définition d'une projection,  $p(u) \in P$  et  $u - p(u) \in D$ .  
 $u - p(u) \in D$  signifie que  $\exists \alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $u - p(u) = \alpha(1, 2, 3)$ .  
 On en déduit que  $p(u) = (x - \alpha, y - 2\alpha, z - 3\alpha)$ . (\*\*\*)  
 Or  $p(u) \in P$  donc  $(x - \alpha) + (y - 2\alpha) + (z - 3\alpha) = 0$ , c'est-à-dire  $\alpha = \frac{1}{6}(x + y + z)$ .  
 Et donc, d'après (\*\*\*),  $p(u) = \frac{1}{6}(5x - y - z, -2x + 4y - 2z, -3x - 3y + 3z)$ .  
 Soit  $e = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

Soit  $A$  la matrice de  $p$  dans la base  $e$ . On a  $A = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -1 & -1 \\ -2 & 4 & -2 \\ -3 & -3 & 3 \end{pmatrix}$ .

- 3) On pose  $e'_1 = (1, 2, 3)$ ,  $e'_2 = (1, -1, 0)$  et  $e'_3 = (0, 1, -1)$ .  
 $e'_1$  est une base de  $D$  et  $(e'_2, e'_3)$  est une base de  $P$ .  
 Or  $\mathbb{R}^3 = P \oplus D$  donc  $e' = (e'_1, e'_2, e'_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .  
 De plus  $e'_1 \in D$  donc  $p(e'_1) = 0$ .  $e'_2 \in P$  et  $e'_3 \in P$  donc  $p(e'_2) = e'_2$  et

$$p(e'_3) = e'_3.$$

$$\text{Ainsi, } M(p, e') = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

### IV. Une distance (banque CCINP MP)

- 1) On a immédiatement  $\mathcal{F} = \text{Vect}(I_2, K)$  avec  $K = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ .  
 On peut donc affirmer que  $\mathcal{F}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .  
 $\mathcal{F} = \text{Vect}(I_2, K)$  donc  $(I_2, K)$  est une famille génératrice de  $\mathcal{F}$ .  
 De plus,  $I_2$  et  $K$  sont non colinéaires donc la famille  $(I_2, K)$  est libre.  
 On en déduit que  $(I_2, K)$  est une base de  $\mathcal{F}$ .

- 2) Soit  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .  
 Comme  $(I_2, K)$  est une base de  $\mathcal{F}$ ,  
 $M \in \mathcal{F}^\perp \iff \varphi(M, I_2) = 0$  et  $\varphi(M, K) = 0$ .  
 C'est-à-dire,  $M \in \mathcal{F}^\perp \iff a + d = 0$  et  $b - c = 0$ .  
 Ou encore,  $M \in \mathcal{F}^\perp \iff d = -a$  et  $c = b$ .  
 On en déduit que  $\mathcal{F}^\perp = \text{Vect}(A, B)$  avec  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .  
 $(A, B)$  est une famille libre et génératrice de  $\mathcal{F}^\perp$  donc  $(A, B)$  est une base de  $\mathcal{F}^\perp$ .

- 3) On peut écrire  $J = I_2 + B$  avec  $I_2 \in \mathcal{F}$  et  $B \in \mathcal{F}^\perp$ .  
 Donc le projeté orthogonal de  $J$  sur  $\mathcal{F}^\perp$  est  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

- 4) On note  $d(J, \mathcal{F})$  la distance de  $J$  à  $\mathcal{F}$ .  
 D'après le cours,  $d(J, \mathcal{F}) = \|J - p_{\mathcal{F}}(J)\|$  où  $p_{\mathcal{F}}(J)$  désigne le projeté orthogonal de  $J$  sur  $\mathcal{F}$ .  
 On peut écrire à nouveau que  $J = I_2 + B$  avec  $I_2 \in \mathcal{F}$  et  $B \in \mathcal{F}^\perp$ .  
 Donc  $p_{\mathcal{F}}(J) = I_2$ .  
 On en déduit que  $d(J, \mathcal{F}) = \|J - p_{\mathcal{F}}(J)\| = \|J - I_2\| = \|B\| = \sqrt{2}$ .

## V. Une autre distance

1) Soit  $P$  et  $Q$  dans  $E$ .

La fonction  $f : t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t}$  est continue sur  $[0, +\infty[$ . Donc  $f(t) = \mathcal{O}_{t \rightarrow +\infty} \left( \frac{1}{t^2} \right)$ . Puisque  $\int_1^{+\infty} \frac{1}{t^2} dt$  converge, l'intégrale  $\int_0^{+\infty} P(t)Q(t)e^{-t} dt$  est absolument convergente donc convergente.

2) Par commutativité du produit dans  $\mathbb{R}$ ,  $(P, Q) \mapsto \langle P | Q \rangle$  est symétrique.

La linéarité de l'intégrale et les règles usuelles de calculs de  $\mathbb{R}$  entraînent la linéarité de  $P \mapsto \langle P | Q \rangle$ . Par symétrie on a la linéarité à droite.

Pour tout  $P \in E$ ,  $\langle P | P \rangle = \int_0^{+\infty} P(t)^2 e^{-t} dt$  est positive car  $f : t \mapsto P(t)^2 e^{-t}$  est positive. De plus si  $\langle P | P \rangle = 0$ ,  $f$  étant continue, positive et d'intégrale nulle sur  $[0, +\infty[$ , on a  $f = 0$  sur  $[0, +\infty[$ . D'où  $P$  est nul sur  $[0, +\infty[$ . Donc  $P$  est un polynôme qui a une infinité de racines :  $P$  est le polynôme nul.

La forme  $(P, Q) \mapsto \langle P | Q \rangle$  est symétrique, bilinéaire, définie positive : c'est un produit scalaire sur  $E$ .

3) Classiquement  $\int_0^{+\infty} e^{-t} dt = [-e^{-t}]_0^{+\infty} = 1$  car  $\lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-t} = 0$ .

Pour  $p \in \mathbb{N}^*$ , on a par intégration par parties :

$$I_p = \int_0^{+\infty} t^p e^{-t} dt = [t^p e^{-t}]_0^{+\infty} + p \int_0^{+\infty} t^{p-1} e^{-t} dt$$

Puisque  $\lim_{t \rightarrow +\infty} t^p e^{-t} = 0$ , on obtient pour tout  $p \geq 1$ ,  $I_p = pI_{p-1}$ .

On en déduit que pour  $p \in \mathbb{N}$ ,  $I_p = \int_0^{+\infty} t^p e^{-t} dt = p!$ .

4) Soit  $k \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$ . Notons  $P_k = X^k$ .

En notant  $d$  la distance au sens de  $\langle \cdot | \cdot \rangle$  de  $P_k$  à  $\mathcal{S} = \text{vect}(P_0, P_1)$ , on sait que :

$$m_k = \inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^{+\infty} (t^k - at - b)^2 e^{-t} dt = d^2$$

Base orthonormale de  $\mathcal{S}$  (par la méthode de Gram-Schmidt)

$$\|P_0\|^2 = \int_0^{+\infty} 1^2 e^{-t} dt = I_0 = 1. \text{ Donc } P_0 \text{ est de norme } 1$$

Posons  $P = P_1 - \langle P_0 | P_1 \rangle P_0$ .

$$\langle P_0 | P_1 \rangle = \int_0^{+\infty} 1 \cdot t e^{-t} dt = I_1 = 1$$

Donc  $P = P_1 - P_0 = X - 1$ .

$$\|P\|^2 = \int_0^{+\infty} (t-1)^2 e^{-t} dt = I_2 - 2I_1 + I_0 = 2 - 2 + 1 = 1$$

Une base orthonormale de  $\mathcal{S}$  est  $(Q_0, Q_1) = (1, X - 1)$ .

Projeté orthogonal de  $P_k$  sur  $\mathcal{S} = \text{vect}(Q_0, Q_1)$ .

On a alors si  $p$  désigne la projection orthogonale sur  $\mathcal{S}$  :

$$p(P_k) = \langle Q_0 | P_k \rangle Q_0 + \langle Q_1 | P_k \rangle Q_1$$

$$\|p(P_k)\|^2 = \langle Q_0 | P_k \rangle^2 + \langle Q_1 | P_k \rangle^2$$

Or  $\langle Q_0 | P_k \rangle = I_k = k!$  et :

$$\begin{aligned} \langle Q_1 | P_k \rangle &= \langle X - 1 | X^k \rangle \\ &= \langle X | X^k \rangle - \langle 1 | X^k \rangle \\ &= I_{k+1} - I_k \\ &= (k+1)! - k! \\ &= k(k!). \end{aligned}$$

Donc  $\|p(P_k)\|^2 = (1 + k^2) (k!)^2$ . Enfin  $\|P_k\|^2 = \langle X^k | X^k \rangle = I_{2k} = (2k)!$  !  
et :

$$m_k = \|P_k\|^2 - \|p(P_k)\|^2 = (2k)! - (1 + k^2) (k!)^2$$